This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

19 BUNDESREPUTE K

® Offenlegungss ① DE 3535212 A1

(5) Int. Cl. 4: **B 23 K 37/06**

B 23 K 9/16 B 23 K 28/00



DEUTSCHLAND

DEUTSCHES **PATENTAMT**

(21) Aktenzeichen:

P 35 35 212.4

2 Anmeldetag:

2. 10. 85

(43) Offenlegungstag:

2. 4.87

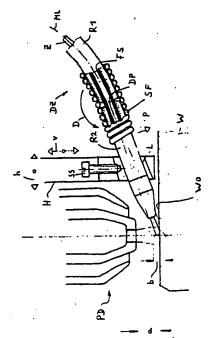
(7) Anmelder:

Siemens AG, 1000 Berlin und 8000 München, DE

Deimann, Rolf, Dipl.-Ing.; Hoogen, Karl Heinz; Kadlec, Vladimir, Ing.(grad.); Kästner, Wolfgang, Ing.(grad.); Kirchweger, Herbert; Vojta, Erich, 8000 München, DE

Vorrichtung für die Zuführung von drahtförmigem Zusatzwerkstoff zu einer Schweißstelle

Beim Schweißen mit Zusatz artgleichen Werkstoffs, insbesondere beim WIG- und Plasmaschweißen, wird ein Zusatzwerkstoff (Z) seitlich in Drahtform der Schweißstelle zugeführt. Für eine gleichbleibende Schweißqualität ist dabei eine exakte Anlage des drahtförmigen Zusatzwerkstoffes (Z) an der Werkstückoberfläche (WO) erforderlich. Dies wird durch eine bewegliche Drahtzuführung (DZ) mit zwei nacheinander angeordneten Rohren (R1, R2) erreicht, durch welche der drahtförmige Zusatzwerkstoff (Z) zur Schweißstelle führbar ist, wobei der aus dem vorderen Rohr (R2) austretende Zusatzwerkstoff (Z) über ein im Bereich der nachgiebigen Verbindungsstelle beider Rohre (R1, R2) einleitbares Drehmoment (D) gegen die Werkstückoberfläche (WO) drückbar ist. Das Drehmoment (D) kann auf besonders einfache Weise durch die Vorspannung einer im Verbindungsbereich über beide Rohre (R1, R2) geschobenen Schraubenfeder (SF) aufgebracht werden.





Patentansprüche

1. Vorrichtung für die Zuführung von drahtförmigem Zusatzwerkstoff zu einer Schweißstelle, insbesondere beim WIG- und Plasmaschweißen, dadurch gekennzeichnet, daß der drahtförmige Zusatzwerkstoff (2) durch zwei nacheinander angeordnete Rohre (R 1, R 2) zur Schweißstelle führbar ist und daß der aus dem vorderen Rohr (R 2) austretende Zusatzwerkstoff (Z) über ein im Bereich 10 der nachgiebigen Verbindungsstelle beider Rohre (R 1, R 2) einleitbares Drehmoment (D) gegen die Werkstückoberfläche (WO) drückbar ist.

2. Vorrichtung nach Anspruch 1, dadurch gekennflexibler Führungsschlauch (FS) für den drahtförmigen Zusatzwerkstoff (Z) eingesetzt ist.

Vorrichtung nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, daß das vordere Rohr (R 2) in einer Längsnut (L) einer Halterung (H) geführt ist.

4. Vorrichtung nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß das hintere Rohr (R1) an der Fördereinrichtung für den drahtförmigen Zusatzwerkstoff (Z) fest fixiert ist.

5. Vorrichtung nach einem der vorhergehenden 25 Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, daß das Drehmoment (D) durch die Vorspannung einer im Bereich der Verbindungsstelle über beide Rohre (R 1, R2) geschobenen Schraubenfeder (SF) aufgebracht ist.

6. Vorrichtung nach einem der Ansprüche 1 bis 4, dadurch gekennzeichnet, daß das Drehmoment (D) über einen pneumatisch oder hydraulisch wirkenden Zylinder aufbringbar ist.

Beschreibung

Die Erfindung betrifft eine Vorrichtung für die Zuführung von drahtförmigem Zusatzwerkstoff zu einer Schweißstelle, insbesondere beim WIG- und Plasma- 40

Bei einer Reihe von Schweißverfahren, insbesondere beim WIG- und Plasmaschweißen, erfolgt das Vereinigen metallischer Werkstücke unter Anwendung von Wärme mit Zusatz artgleichen Werkstoffs gleichen oder 45 wenig unterschiedlichen Schmelzbereichs. Bei dem seitlich in Drahtform zur Schweißstelle zugeführten Zusatzwerkstoff kann es sich um einen sogenannten Kaltdraht handeln, der stromlos zugeführt wird, oder auch um einen sogenannten Heißdraht, welcher gleichzeitig 50 Stromleiter ist. In beiden Fällen ist im Hinblick auf eine gleichbleibende Schweißqualität im Bereich der Schweißstelle eine exakte Anlage des drahtförmigen Zusatzwerkstoffes an der Werkstückoberfläche erforderlich. Eine derartige exakte Anlage des drahtförmigen 55 Zusatzwerkstoffes an der Werkstückoberfläche ist iedoch häufig mit Schwierigkeiten verbunden. Probleme treten insbesondere auf

- beim Wechsel von Schweißpositionen, z.B. w, f, s, q. und \ddot{u} (w = wannenlage, f = fallend, s = steigend, 60 $q = quer, \ddot{u} = \ddot{u}berkopf)$
- bei unterschiedlichen Schweißgeometrien
- bei auftretenden Bauteiletoleranzen und
- bei unterschiedlicher Dressur des drahtförmigen Zusatzwerkstoffes.

Die vorstehend aufgeführten Problemfälle erforderten bislang eine Unterbrechung des Schweißprozesses und eine Anpassung der Drahtzufuhr an die Fügestelle.

Der Erfindung liegt die Aufgabe zugrunde, eine Vorrichtung für die Zuführung von drahtförmigem Zusatzwerkstoff zu einer Schweißstelle zu schaffen, welche stets eine exakte Anlage des drahtförmigen Zusatzwerkstoffes an der Werkstückoberfläche und damit eine gleichbleibende Schweißqualität gewährleistet.

Diese Aufgabe wird erfindungsgemäß dadurch gelöst, daß der drahtförmige Zusatzwerkstoff durch zwei nacheinander angeordnete Rohre zur Schweißstelle führbar ist und daß der aus dem vorderen Rohr austretende Zusatzwerkstoff über ein im Bereich der nachgiebigen Verbindungsstelle beider Rohre einleitbares Drehmoment gegen die Werkstückoberfläche drückbar ist. Es ergibt sich also eine bewegliche Drahtzuführung die auf zeichnet, daß in die beiden Rohre (R1, R2) ein 15 den darin geführten drahtförmigen Zusatzwerkstoff eine in Richtung zur Werkstückoberfläche wirkende Kraft ausübt und somit in sämtlichen Problemfällen eine exakte Anlage des drahtförmigen Zusatzwerkstoffes an der Werkstückoberfläche gewährleistet. Mit der beweg-20 lichen Drahtzuführung können dann auch Schweißungen, insbesondere WIG- und Plasmaschweißungen, mit einem Roboter durchgeführt werden, wobei die vorstehend genannten Problemfälle keinerlei Schwierigkeiten bereiten.

> Gemäß einer bevorzugten Ausführungsform der Erfindung ist in die beiden Rohre ein flexibler Führungsschlauch für den drahtförmigen Zusatzwerkstoff eingesetzt. Dieser Führungsschlauch ermöglicht einerseits eine sichere Führung des drahtförmigen Zusatzwerkstoffes und andererseits einen unbehinderten Drahtvorschub im Bereich der nachgiebigen bzw. gelenkartigen Verbindungsstelle beider Rohre.

Das vordere Rohr ist vorzugsweise in einer Längsnut einer Halterung geführt. Diese Führung in der Längsnut 35 einer mit dem Schweißkopf verfahrbaren Halterung ermöglicht einen seitlichen Halt und eine flexible Anpassung des vorderen Rohres und des daraus austretenden drahtförmigen Zusatzwerkstoffes an die jeweiligen Gegebenheiten der Werkstückoberfläche. Das hintere Rohr wird dann zweckmäßigerweise an der Fördereinrichtung für den drahtförmigen Zusatzwerkstoff fest fi-

Für die Aufbringung des für eine exakte Anlage des drahtförmigen Zusatzwerkstoffes erforderlichen Drehmoments gibt es eine Reihe von Möglichkeiten. Eine besonders einfache und mit geringem Aufwand zu realisierende Lösung sieht vor, daß das Drehmoment durch die Vorspannung einer im Bereich der Verbindungsstelle über beide Rohre geschobene Schraubenfeder aufgebracht wird. Gemäß einer anderen bevorzugten Lösung wird das Drehmoment über einen pneumatisch oder hydraulisch wirkenden Zylinder aufgebracht. Mit diesem Zylinder wird dann praktisch die Knickung zwischen beiden Rohren flexibel eingestellt und den jeweiligen Gegebenheiten angepaßt.

Ein Ausführungsbeispiel der Erfindung ist in der Zeichnung dargestellt und wird im folgenden näher beschrieben.

Es zeigen

Fig. 1 eine teilweise aufgebrochene Seitenansicht einer beweglichen Drahtzuführung für die Zuführung von drahtförmigen Zusatzwerkstoff zur Schweißstelle beim Plasmaschweißen und die Fig. 2 und 3 Vorderansichten der beweglichen Drahtzuführung bei unterschiedlichen 65 Schweißnahtgeometrien.

Fig. 1 zeigt ein Werkstück W, über dessen Werkstückoberfläche WO die Plasmadüse PD eines Plasmabrenners im konstanten Abstand a geführt wird. Die seitliche Zuführung eines drahtförmigen Zusatzwerkstoffes Zzur Schweißstelle erfolgt über eine insgesamt mit dem DZ bezeichnete bewegliche Drahtzuführung, welcher der Zusatzwerkstoff Z über eine nicht dargestellte Fördereinrichtung zugeführt wird, wobei die Vorschubgeschwindigkeit der Abschmelzleistung ange-

Die bewegliche Drahtzuführung DZ besteht aus einem hinteren Rohr R 1 und einem sich daran anschlie-Benden vorderen Rohr R 2, wobei in die beiden Rohre R 1 und R 2 ein aus einem hitzebeständigen Kunststoff wie z. B. Polytetrafluoräthylen bestehender flexibler Führungsschlauch FS eingesetzt ist. Um die Annäherung an die Werkstückoberfläche WO zu erleichtern, verjüngt sich das vordere Ende des Rohres R2 konisch. 15 Die nachgiebige bzw. gelenkartige Verbindungsstelle beider Rohre R 1 und R 2 ermöglicht eine in einer vertikalen Ebene liegende Schwenkbewegung des vorderen Rohres R 2, wobei der im Bereich der Verbindungsstelle auf der Mittellinie ML des geführten drahtförmigen Zu- 20 satzstoffes Zliegende Drehpunkt dieser Schwenkbewegung mit DP bezeichnet ist. Um die Schwenkbewegung zu erleichtern sind an der Verbindungsstelle die einander zugewandten Stirnflächen der beiden Rohre R1 und R 2 angeschrägt.

Das hintere Rohr R 1 ist an der in der Zeichnung nicht dargestellten Fördereinrichtung für den drahtförmigen Zusatzwerkstoff Z fest fixiert. Das vordere Rohr R2 ist in einer Längsnut L einer mit dem Schweißkopf in horizontaler und vertikaler Richtung verstellbar verbundenen Halterung H geführt, wobei der maximale Verstellweg b des drahtförmigen Zusatzwerkstoffes Z durch eine Verstellschraube SS einstellbar ist. Die horizontale und vertikale Verstellmöglichkeiten der Halterung H sind durch Doppelpfeile h bzw. vangedeutet.

Um stets eine sichere Anlage des drahtförmigen Zusatzwerkstoffes Z an der Werkstückoberfläche WO zu
gewährleisten wird das vordere Rohr R2 und damit
auch der Zusatzwerkstoff Z in Richtung des Pfeiles P
gegen die Werkstückoberfläche WO gedrückt. Der entsprechende Druck wird durch ein um ein Drehpunkt DP
wirkendes Drehmoment Merzeugt, welches an dem fix
an der Fördereinrichtung angeordneten hinteren Rohr
R1 angreift und auf das schwenkbar angeordnete vordere Rohr R2 übertragen wird.

Das vorstehend beschriebene Prinzip der Erzeugung eines Drehmoments D zur Gewährleistung einer exakten Anlage des drahtförmigen Zusatzwerkstoffes Z an der Werkstückoberfläche WO wird bei dem in Fig. 1 dargestellten Ausführungsbeispiel durch eine vorgespannte Schraubenfeder SF realisiert, die im Bereich der Verbindungsstelle über die beiden Rohre R1 und R2 geschoben ist. Durch die entsprechend gewählte Vorspannung der Schraubenfeder SF wird das Drehmoment D erzeugt und der drahtförmige Zusatzwerkstoff Zgegen die Werkstückoberfläche WO gedrückt, so daß im Bereich des maximalen Verstellweges b Höhenunterschiede elastisch ausgeglichen werden können und stets eine exakte Anlage gewährleistet ist.

Neben der vorgespannten Schraubenfeder SF gibt es 60 eine Reihe anderer Möglichkeiten zum Aufbringen des Drehmoments D. Von diesen anderen Möglichkeiten ist die Verwendung eines pneumatisch wirkenden Zylinders hervorzuheben, welcher in entsprechender Weise an den Rohren R1 und R2 angreift und eine flexible 65 Knickung beider Rohre R1 und R2 im Bereich des Drehpunktes DPermöglicht.

Die Fig. 2 und 3 zeigen jeweils in der Vorderansicht

Beispiele mit unterschiedlicher Schweißnahtgeometrien, wobei durch den Einsatz der in Fig. 1 dargestellten beweglichen Drahtzuführung DZ eine gleichbleibende Schweißqualität gewährleistet ist.

Gemäß Fig. 2 sollen ein vertikal ausgerichtetes Werkstück W1 und ein horizontal ausgerichtetes Werkstück W2 durch Plasmaschweißen miteinander verbunden werden. Dabei steht die Oberkante des Werkstückes W1 über die Oberfläche des Werkstücks W2 über. Durch den Einsatz der in Fig. 1 dargestellten beweglichen Drahtzuführung DZ ist eine exakte Anlage des drahtförmigen Zusatzwerkstoffes Z im Eckbereich der beiden Werkstücke W1 und W2 gewährleistet.

Gemäß Fig. 3 sollen ein vertikal ausgerichtetes Werkstück W10 und ein horizontal ausgerichtetes Werkstück W20 durch Plasmaschweißen miteinander verbunden werden. Durch entsprechende Vorbereitung der Werkstücke W10 und W20 wurde hier als Fugenform eine V-förmige Nut gebildet. Durch den Einsatz der in Fig. 1 dargestellten beweglichen Drahtzuführung DZ ist eine exakte Anlage des drahtförmigen Zusatzwerkstoffes Z am Grunde der V-förmigen Nut gewährleistet

- Leerseite -

3535 2

Int. Cl.4:

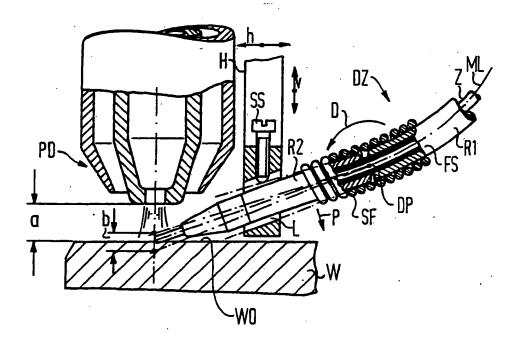
35 35 212 B 23 K 37/06

Anmeldetag: Offenlegungstag: 2. Oktober 1985 2. April 1987

1/2

85 P 1 7 6 8 DE

FIG 1



ORIGINAL INSPECTED

2/2

85 P 1 7 6 8 DE

FIG 2

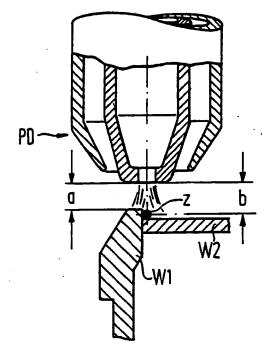


FIG 3

